

9 BIBLIOGRAFÍA

- Angulo Usategui, J. M. (2003). *Microcontroladores PIC diseño práctico de aplicaciones*. Madrid: MCGRAW-HILL .
- Barr, M. (2001). Pulse Width Modulation. *Embedded Systems Programming* , 103-104.
- Barrientos, A. (2007). *Fundamentos de Robótica*. Madrid: McGraw-Hill.
- Garcia Breijo, E. (2008). *Compilador C CCS y Simulador PROTEUS para Microcontroladores PIC*. Barcelona: MARCOMBO.
- Intelitek. (2003). *Scorbot-ER 5Plus*. Manchester.
- Iovine, J. (2004). *PIC Robotics: A Beginner's Guide to Robotics Projects Using the PIC Micro*. Mc Graw Hill.
- Lajara Vizcaino, J. R. (2007). *LabVIEW entorno grafico de programación*. D.F.: Alfaomega.
- Mandado Pérez, E. (2005). *Autómatas Programables: Entorno y Aplicaciones*. Madrid: Thomson.
- Microchip Techonolgy Inc. (2005). *PIC 16F87/88 Data Sheet*. Estados Unidos.
- National Instruments. (1998). *LabVIEW User Manual*. Austin,Texas: National Instruments.
- SIEMENS A&D. (2002). *Automatizacion Totalmente Integrada. Manual de Formacion*. Munich.
- SIEMENS AG. (2007). *SIMATIC WinCC flexible*. Nuernberg.
- Texas Instrument Inc. (2002). *L293, L293D Quadruple Half-H Drivers*. Dallas.