



UNIVERSIDAD NACIONAL AUTÓNOMA DE MÉXICO

FACULTAD DE INGENIERÍA

**Propuesta de diseño de un brazo-antebrazo
para un robot de configuración tipo SCARA
con rodamientos magnéticos para su
implementación en cuartos limpios**

TESIS

Que para obtener el título de
Ingeniera Mecánica

P R E S E N T A

Renata Acevedo Costas

DIRECTOR DE TESIS

Dr. Leopoldo Adrián González González

FI-DIMEI
Sello digital por
emergencia sanitaria
Ing. Claudia Ivette González Hernández
Coordinación de Titulación
titulaciondime@ingenieria.unam.mx
30/08/2022



Ciudad Universitaria, Cd. Mx., 2022